

小槻 峻司

(shunji.kotsuki@chiba-u.jp)

千葉大学・環境リモートセンシング研究センター 准教授

2020年度 千葉大学・工学部・情報工学コース 小槻担当①

# Who am I?:: Shunji Kotsuki (小槻 峻司)

高知 O (1986)

京都大学・工学部 (2005)



理研・計算科学

(2014)

Postdoc



Researcher 千葉大・CEReS (2019)

Associate Prof.

文科省・卓越研究員 (2017-2019)



JST・さきがけ研究員 (2019-) 理研計算・客員研究員 (2019-)

### 専門: 世界の天気予報

http://www.eorc.jaxa.jp/theme/NEXRA/index\_j.htm



- ・JAXA,東大,理研と共同開発。**10年後の天気予報を創る**。
- ・スパコン「富岳」も利用。
- ・この分野の研究成果は、社会生活に直結!

### 授業の狙い

#### ・授業の目標

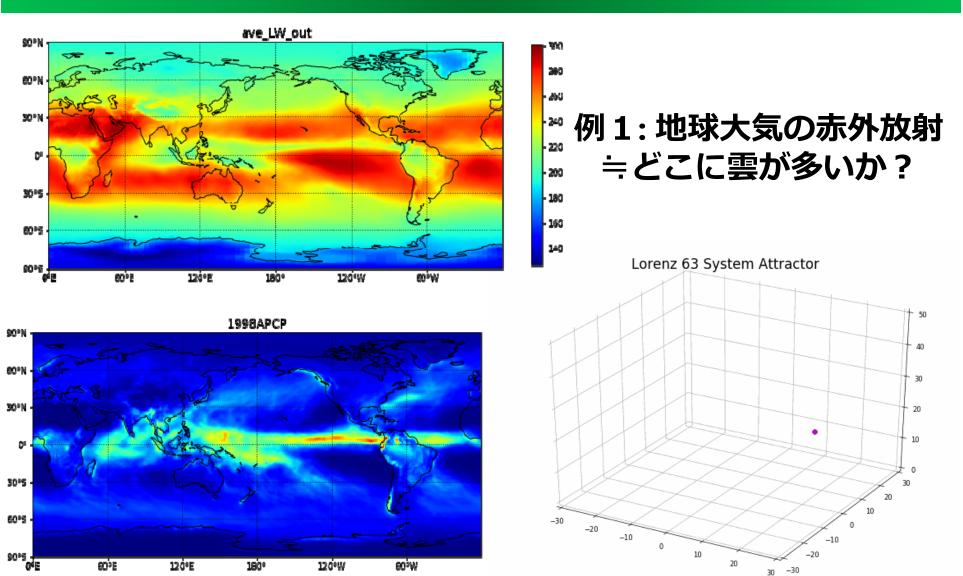
- 天気予報の仕組み(データ同化)や、その中で使われているリモートセンシング(人工衛星)データを理解する
- 天気の特性について、<u>教科書に出てくる図を自分で</u> 作成しながら体得する。
- その過程で、<u>"使える"データ処理技術を習得</u>する

### ・実施する事

- 各回(今回を除く)、講義前に教科書を事前学習
  - ・ 30分程度の学習量
  - 教科書は 小倉義光「一般気象学」(名著!)
- 該当箇所のミソを小槻が講義で解説
  - 動画30分程度
- 課題に取り組む
  - ・30分程度の演習量。
- ソースコードとレポートを提出 (moodle)



### こんなことが出来るようになる!



例 2:世界の降水量分布 (1998年)

例3:ローレンツのバタフライ アトラクタとカオス

### プログラミング課題・レポートについて

### プログラミング課題

- google colaboratoryにて、pythonで実施
  - 無料。後で使い方を解説
  - 今の時代、pythonの学習は必須です!
- pythonの基礎が全くない場合は、小槻研究室で整備中の pythonマニュアルを使って補助学習できます。
  - moodle から取得可能です
- どうしてもプログラミングが苦手であれば、各回、プログラミング演習の代わりにA4で1枚のレポートでもOKとします。ただし、最大で90%までしか配点しません。

### ・プログラミングとレポートについて

- 引用の無いcopy&pasteや、他の学生と全く同じソースコードが提出された場合、該当回は0点にします。
- "身に着ける"事が目的です。自分の手を動かそう!

### 各回の予定・その1 (小槻担当)

- ・第1回:ガイダンス & 天気予報とリモセン
  - 演習: numpy, matplotlibの基礎の習得
  - 雑談: なんで学習するのか? 心のしくみより
- ・第2回:大気の鉛直構造
  - 演習: 大気温度の鉛直プロファイルの解析・分析
  - 雑談: ハーバーボッシュ法とその裏側の歴史
- ・第3回:大気の熱力学と降水過程
  - 演習: 降水量・蒸発散量の平衡を可視化
  - 雑談: 行動経済学とプロスペクト理論
- ・第4回:大気の放射
  - 演習: 地球の短波・長波放射とその平衡を可視化
  - 雑談: 生物と無生物の間、ウィルスと感染の人類史

### 各回の予定・その2 (小槻担当)

・第5回:大気の運動

– 演習: 地球3循環(ハドレー, フェレル, 極)を描く

- 雑談: 日本の地形。中央構造線とその付加体

・第6回:メソスケールの気象

- 演習: 衛星の視た平成30年7月豪雨を解析

- 雑談:「科学」ってなんだろう?

・第7回:気候の変動

- 演習:地球大気のEOF解析とエルニーニョ現象

- 雑談:研究室を選ぶモノサシ、小槻研究室の紹介

・第8回:数値天気予報の仕組みとデータ同化

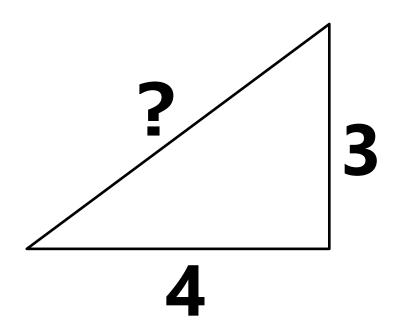
- 演習: ローレンツ・バタフライとカオスを描く

- 雑談: 人生ってデータ同化

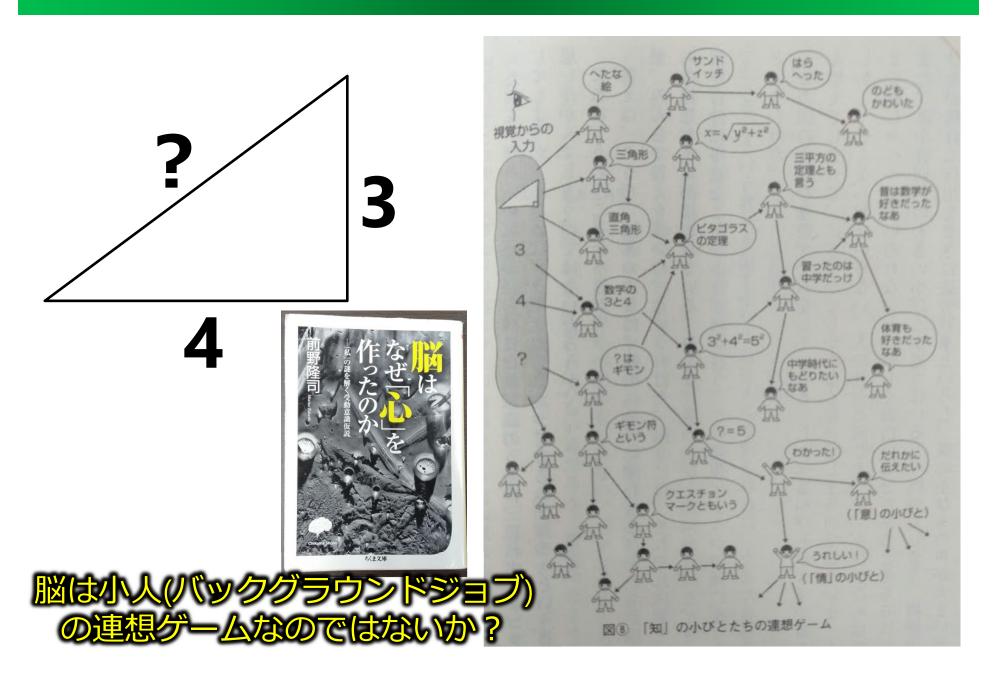
# 今日の雑談: なんで学習するのか?

("こころ"の仕組みより)

# これなんですか?



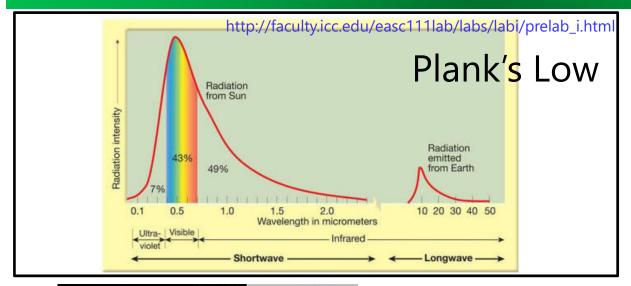
## 脳の仕組み (個人的に腑に落ちた理解)

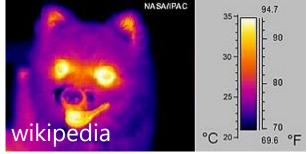


### バックグラウンドジョブが有効に使えると?

- ・運が良い人は、本当に、運が良いのか?
- ・虫の知らせは、本当に、虫の知らせなのか?
- 意識に昇らないものの、バックグラウンド ジョブが情報を処理し続けていて、それがある時、突然意識に昇るのではないか?
- では、バックグラウンドジョブはどうやった ら鍛えられるの?
- 小槻's answer: "結びつけ"の経験

### If you understand radiation, then we can understand

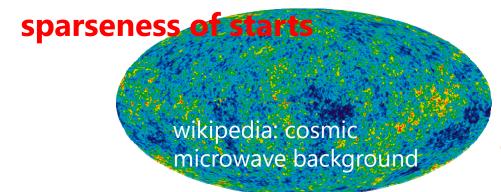




the way to measure body temperature



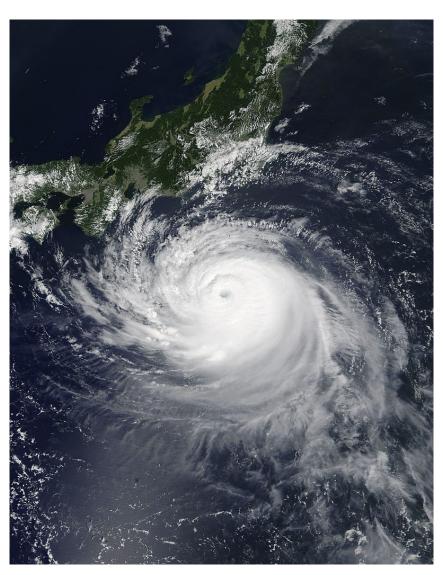




the way to measure TCs by satellites

# 今日の座学: 天気予報と シミュレーションと リモートセンシング

# 気象災害: ex. 令和元年房総半島台風







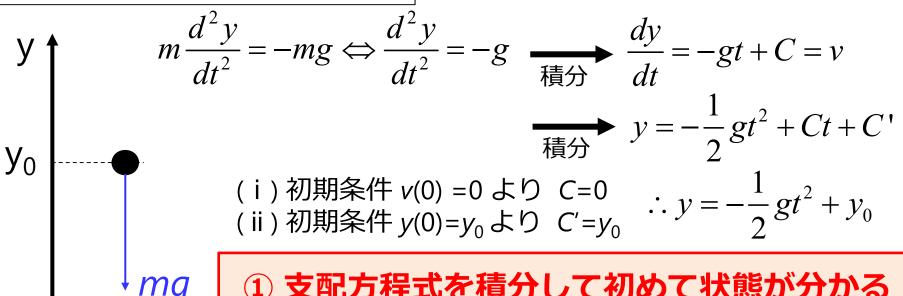
images from wikipedia

### 支配方程式(微分方程式)を解く

例) 運動方程式: 物体の運動を記述する方程式

$$m\frac{d^2\mathbf{r}}{dt^2} = \mathbf{F}$$
 積分  $\frac{d\mathbf{r}}{dt}$  積分  $\mathbf{f}$ : 物体の位置ベクトル  $\mathbf{r}$ : 物体の位置ベクトル

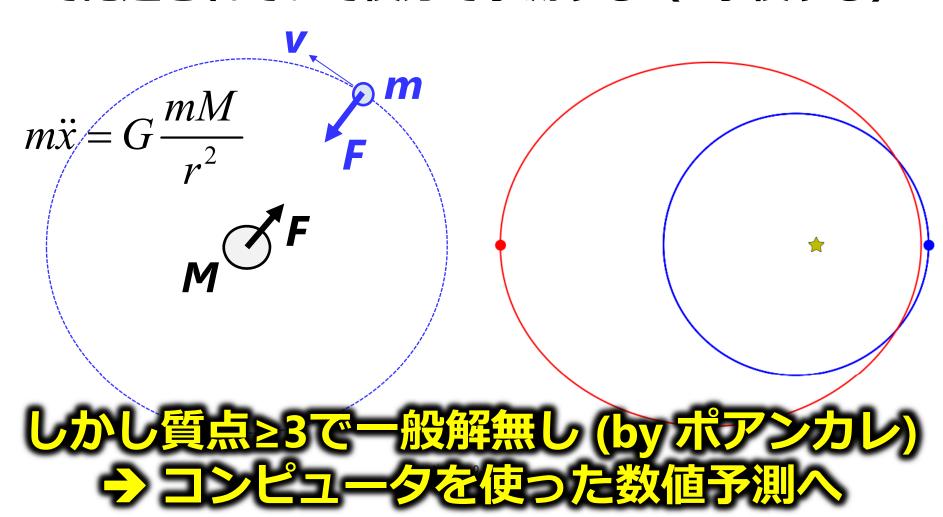
#### 一番簡単な例: 自由落下運動



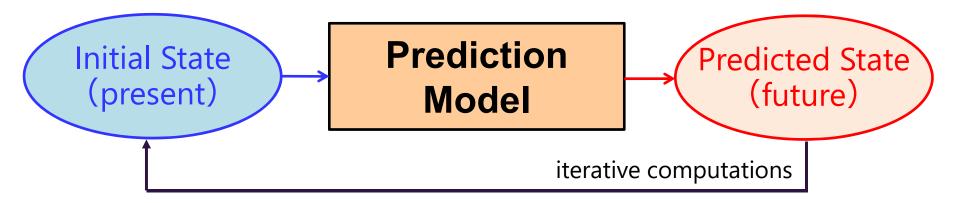
① 支配方程式を積分して初めて状態が分かる ② 予測には初期条件(積分定数)が必要

### ニュートン力学とその限界(求積解による予測)

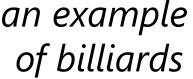
世界は時間について2階の微分方程式 (運動方程式)で記述されていて積分で予測する(=求積する)

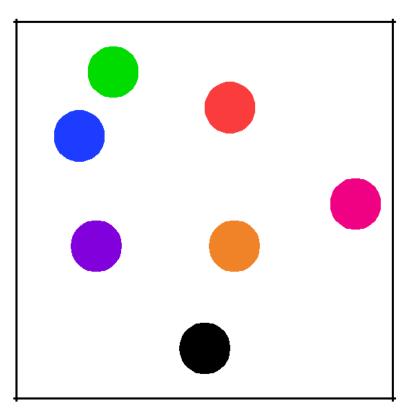


### Numerical Simulation w/ Computers





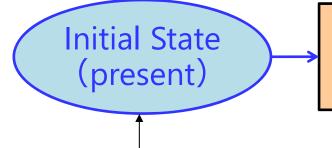




### Numerical Weather Prediction

wind, temperature, humidity, pressure

wind, temperature, humidity, pressure



# Weather Prediction Model

Predicted State (future)

iterative computations



© JMA

$$\left(\frac{\partial u}{\partial t}\right) 2\Omega \sin \theta v + \frac{1}{a \cos \theta} \frac{\partial \phi}{\partial \lambda} = -\mathbf{V} \cdot \nabla u - \omega \frac{\partial u}{\partial p} + \frac{\tan \theta}{a} uv + F_u \tag{1}$$

$$\left(\frac{\partial v}{\partial t}\right) 2\Omega \sin \theta u + \frac{1}{a} \frac{\partial \phi}{\partial \theta} = -\mathbf{V} \cdot \nabla v - \omega \frac{\partial v}{\partial p} - \frac{\tan \theta}{a} u u + F_v \tag{2}$$

熱力学第一法則の式

$$\left(\frac{\partial c_p T}{\partial t}\right) + \mathbf{V} \cdot \nabla c_p T + \omega \frac{\partial c_p T}{\partial p} = \omega \alpha + Q$$
(3)

• 質量保存則

$$\frac{1}{a\cos\theta} \frac{\partial u}{\partial\lambda} + \frac{1}{a\cos\theta} \frac{\partial v\cos\theta}{\partial\theta} + \frac{\partial\omega}{\partial\rho} = 0 \tag{4}$$

·状態方程式

$$p\alpha = RT$$
 (5)

静力学平衡の式

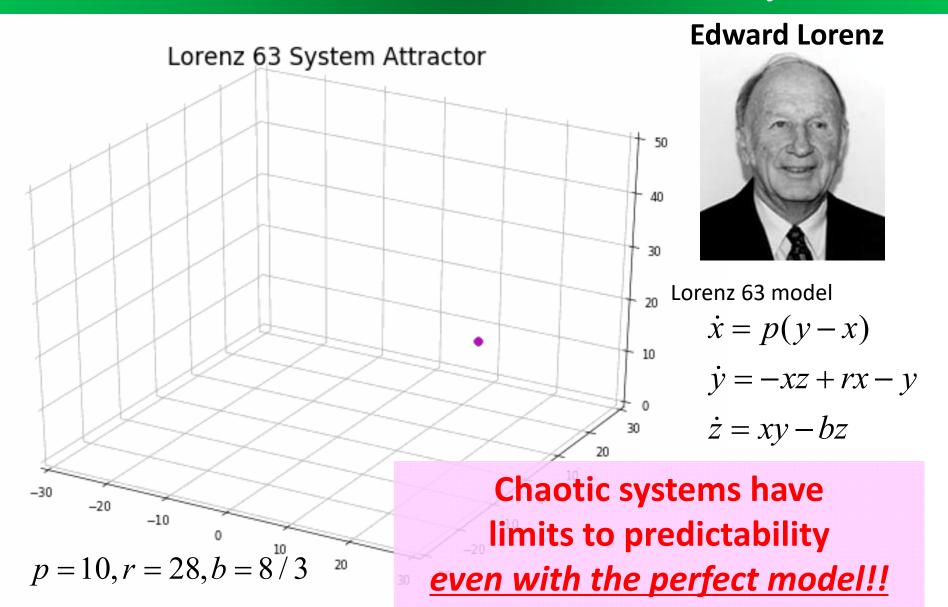
#### 3-dimensional grids of atmosphere

$$\frac{\partial \phi}{\partial p} = -\alpha \tag{6}$$

# **Simulated Global Precipitation**

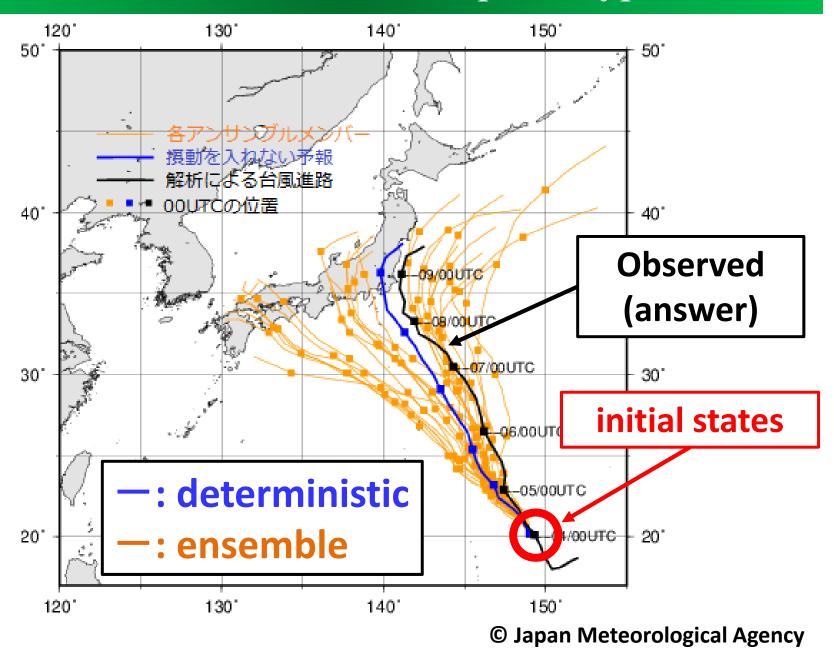


### Deterministic Chaos & Predictability

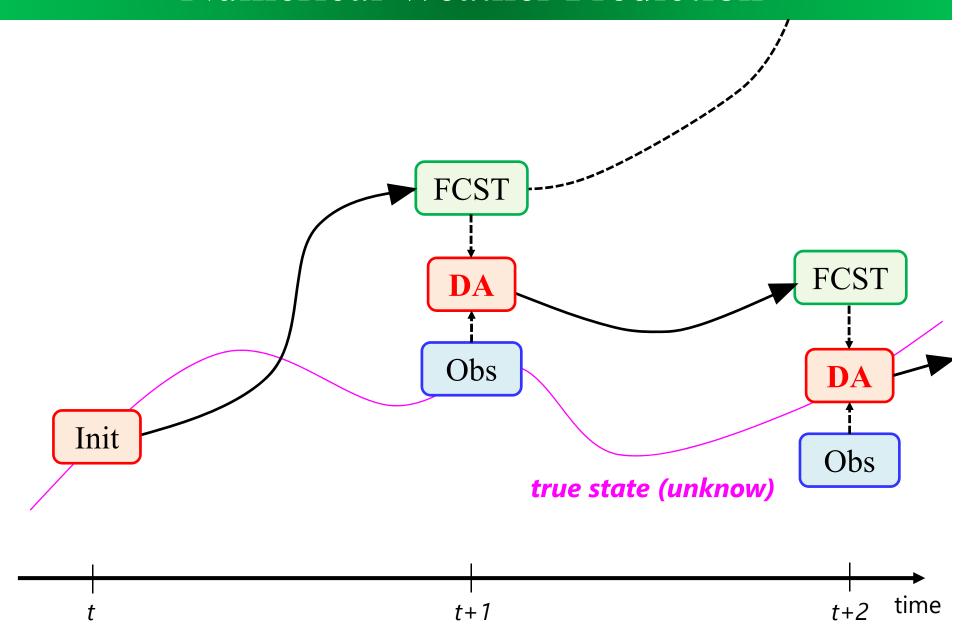


Initial Conditions :: x=y=z=15.000, 15.001, 15.002, ..., 15.009

### Ensemble Prediction: an example of typhoon

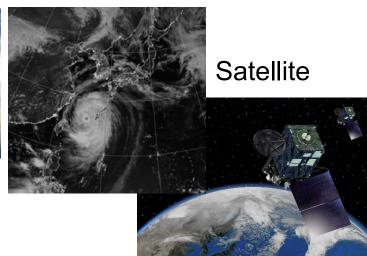


# Numerical Weather Prediction



# Global Observing System





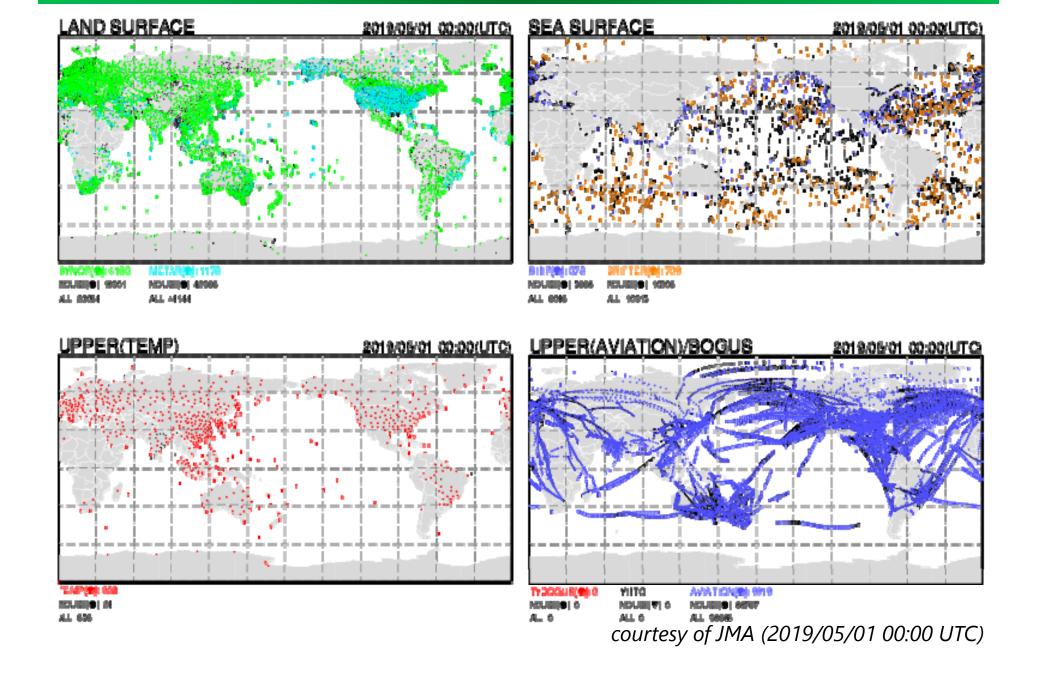




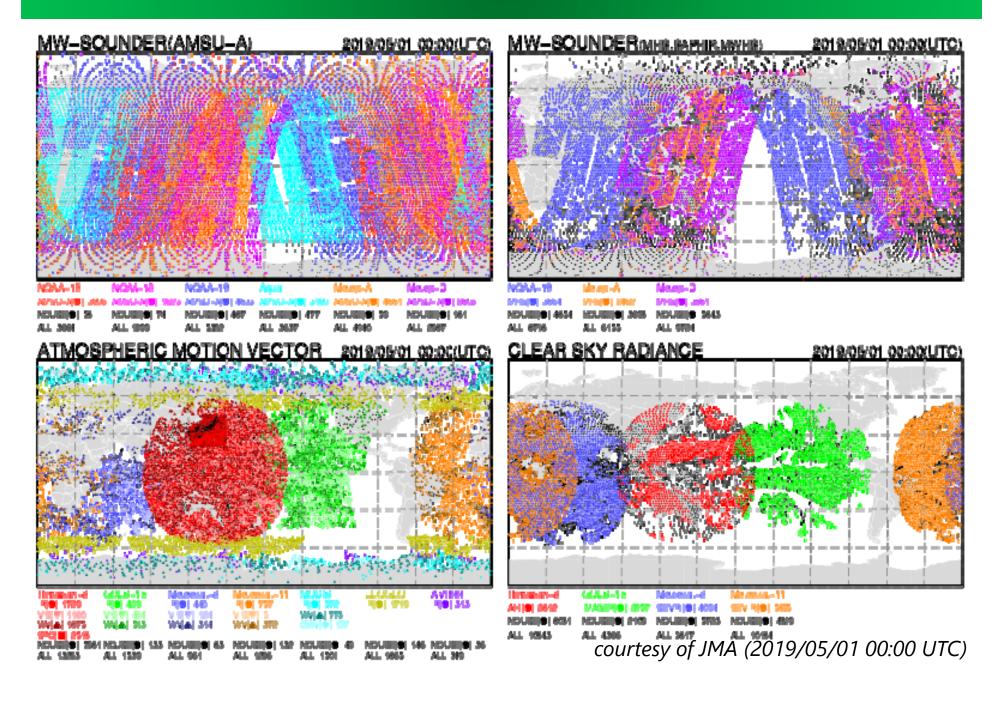




### Observation Data in NWP: world's efforts!



### Observation Data in NWP: world's efforts!



### 今回のまとめ

### ・ガイダンス

- 3人の教員が講義をします。
- 小槻担当回(50点分)はプログラミング演習と、 それを踏まえたレポート提出です

### 雑談より

- 大事なのは、「結びつけ」る力。それをサポート できる様な講義を提供できる様努力します。

### ・天気予報とリモートセンシング

- シミュレーションとカオス
- 初期値を修正する、データ同化
- リモートセンシング人工衛星は必須の観測情報

# 初回Python演習

# pythonプログラム演習の提出について

・例えば(第1回目、numpyの課題例)

乱数の入った5\*5の配列を作成し、最大値最小値を取得した後に、平均0,標準偏差1に標準化した配列を作成せよ。

• 解答例

```
1 # 5*5の乱数で初期化した配列を作成
2 Z = np.random.random((5,5))
3 print("最小値:", Z.min())
4 print("最大値:", Z.max())
5 # 標準化
6 Z = (Z - np.mean (Z)) / (np.std (Z))
7 Zmin, Zmax = Z.min(), Z.max()
8 print(Z)
```

・こういった解答のソースコードをmoodleで 各週、提出する(次ページ)。

# Google Colaboratory

## ・Google Colaboratoryとは?

- ブラウザ上で実行可能なpython環境
- ipython notebook形式
- GPUの利用が無料

### ・基本的な使い方

- Colaboratory へようこそ」で検索すると出て くるページが最も分かりやすい
- https://colab.research.google.com/notebooks/in tro.ipynb#

## 課題に取り組む流れ

- ・ データの読込部分を含む導入ファイルをmoodleから取得
  - 001\_intro.ipynb, 002\_intro.ipynb, 003\_intro.ipynb ...etc
- ・ 各自のgoogle driveにipynbファイルをアップロード
  - ファイル管理のために、適当なフォルダを作成することを推奨
- ・ (初回のみ) google driveにcolaboratoryを紐づける
  - ipynbファイルを右クリック→アプリで開く→アプリの追加
    - これで、G Suite Market placeというポップアップが開く
  - colaboratoryを探し、インストールをクリック
  - これで、「アプリで開く」でcolaboratoryで開けるようになる
- ファイルをcolaboratoryで開き、課題に取り組む
- ・ ファイル → ipynbをダウンロードでソースコードを取得
- ファイル名を変更し、課題アップロード
  - 拡張子前に学籍番号を記入して、ファイル名を編集
  - 例えば、001\_intro\_18A9999B.ipynb など

# Google Colaboratory 実演中

初回は以上です。 プログラミング演習に取り組み、 ソースコードを提出してください。

次回までに、教科書の

1章:太陽系の中の地球

2章:大気の鉛直構造

を読んできて下さい

